

## Assistenz-Roboter: Leopoldina und Koreanische Akademie der Wissenschaften veranstalten Symposium

15.10.2014

Roboter werden nicht mehr nur in der industriellen Produktion eingesetzt. Ein zunehmend wichtiges Thema ist die Entwicklung von Assistenzrobotern, die in direkte Interaktion mit Menschen treten. Sie können beispielsweise im häuslichen Umfeld, in Rehabilitationskliniken oder in Operationssälen zum Einsatz kommen. Welche besonderen Anforderungen müssen diese Assistenzroboter erfüllen?

Bei einem gemeinsamen Symposium der Nationalen Akademie der Wissenschaften Leopoldina und der Korean Academy of Science and Technology (KAST) werden sich Experten vom 27. bis 28. Oktober an der Technischen Universität München treffen, um neueste Entwicklungen in diesem Bereich vorzustellen.

Symposium: Human Centered Assistive Robotics  
Montag, 27. Oktober und Dienstag, 28. Oktober 2014  
Technische Universität München (TUM)  
Vorhoelzer Forum  
Arcisstraße 21, 80333 München

Eine enge Interaktion zwischen Mensch und Maschine stellt besondere Anforderungen an die Funktion von Assistenzrobotern. Sie müssen lernfähig sein, leicht zu programmieren, mobil, hohen Sicherheitsanforderungen entsprechen und in manchen Fällen auch ein menschenähnliches Aussehen haben. Beim Symposium „Human Centered Assistive Robotics“ werden renommierte Wissenschaftler aus Deutschland und Südkorea diskutieren, wie man diese Herausforderungen lösen kann. Außerdem sollen Forschungsfelder identifiziert werden, bei denen im Bereich der Robotic-Forschung die wissenschaftliche Zusammenarbeit deutscher und südkoreanischer Forscher vertieft werden kann.

Anmeldungen und Interviewwünsche senden Sie bitte an [presse\(at\)leopoldina.org](mailto:presse@leopoldina.org).

Weitere Informationen:

<http://www.leopoldina.org/de/veranstaltungen/veranstaltung/event/2250/>

Quelle: Nationale Akademie der Wissenschaften Leopoldina / IDW Nachrichten

Redaktion: 15.10.2014

Länder / Organisationen: Republik Korea (Südkorea)

Themen: Engineering und Produktion, sonstiges / Querschnittsaktivitäten

[Zurück](#)

---

## Weitere Informationen

